

Notice d'installation simplifiée **NICE PopKit**

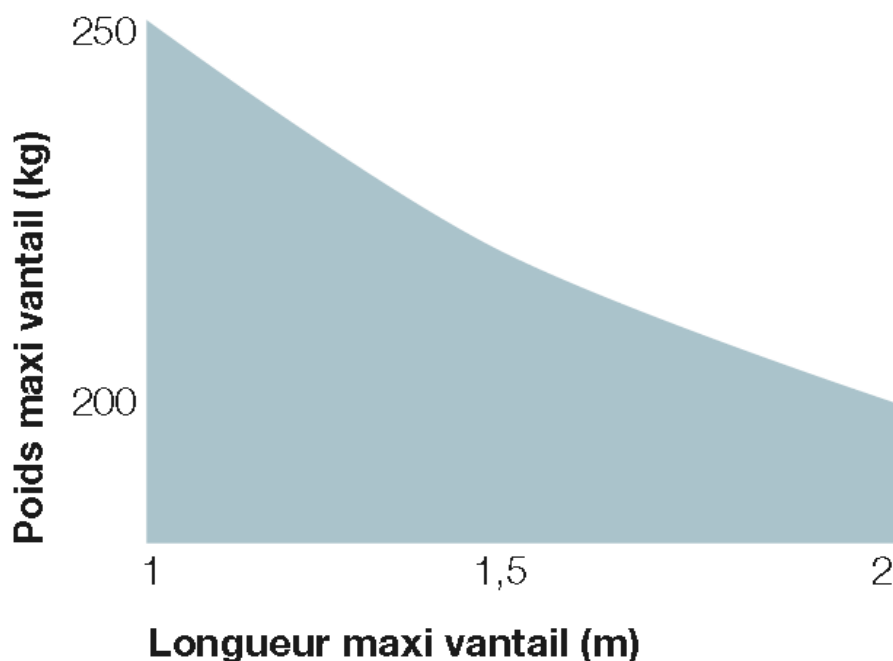
1) Le Kit comprend :



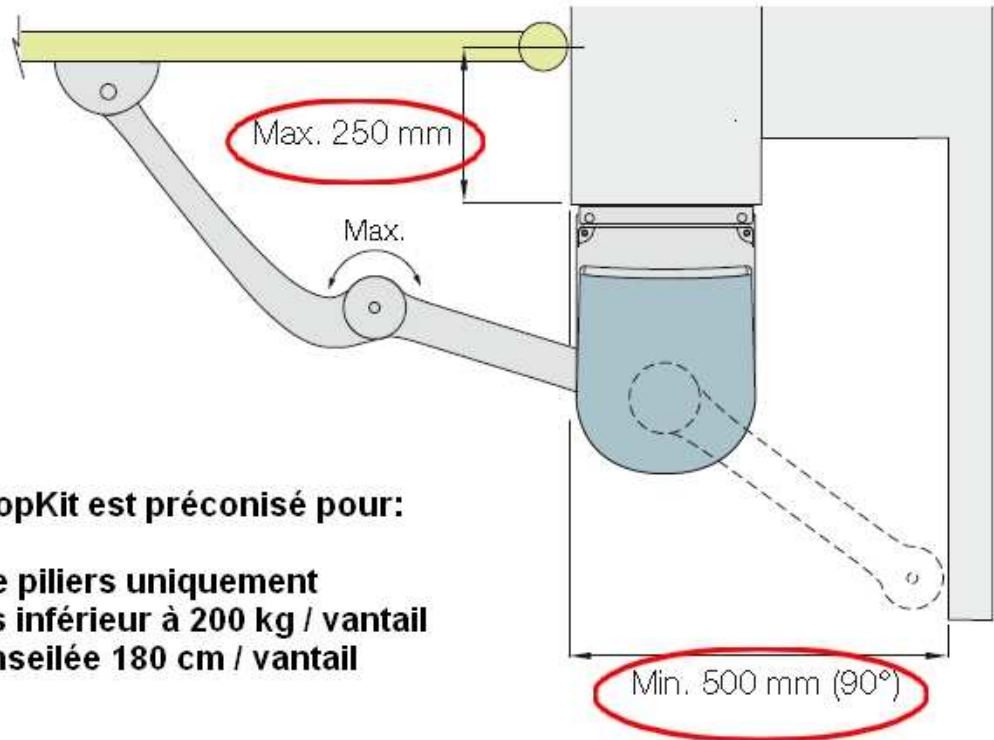
Options :



2) Limites d'utilisation du PopKit

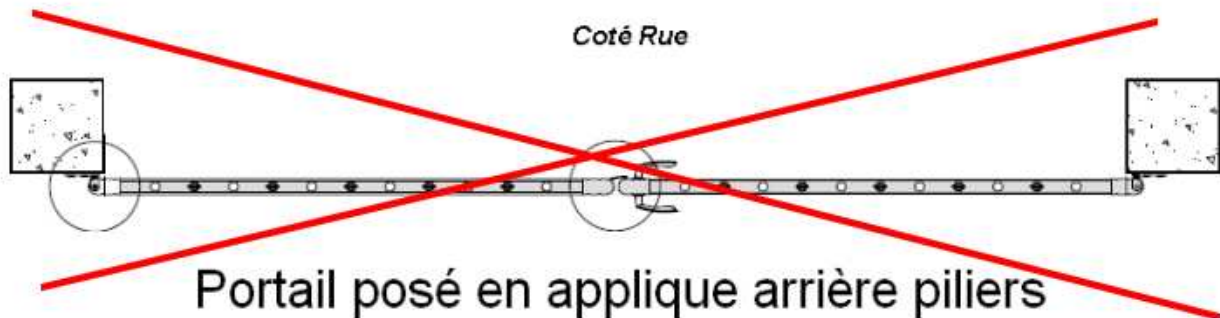
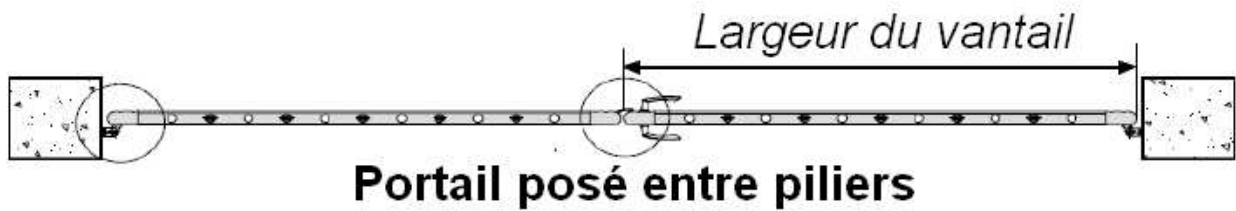


La forme, la hauteur du portail et la présence de vent fort peuvent réduire considérablement les valeurs indiquées dans le graphique.



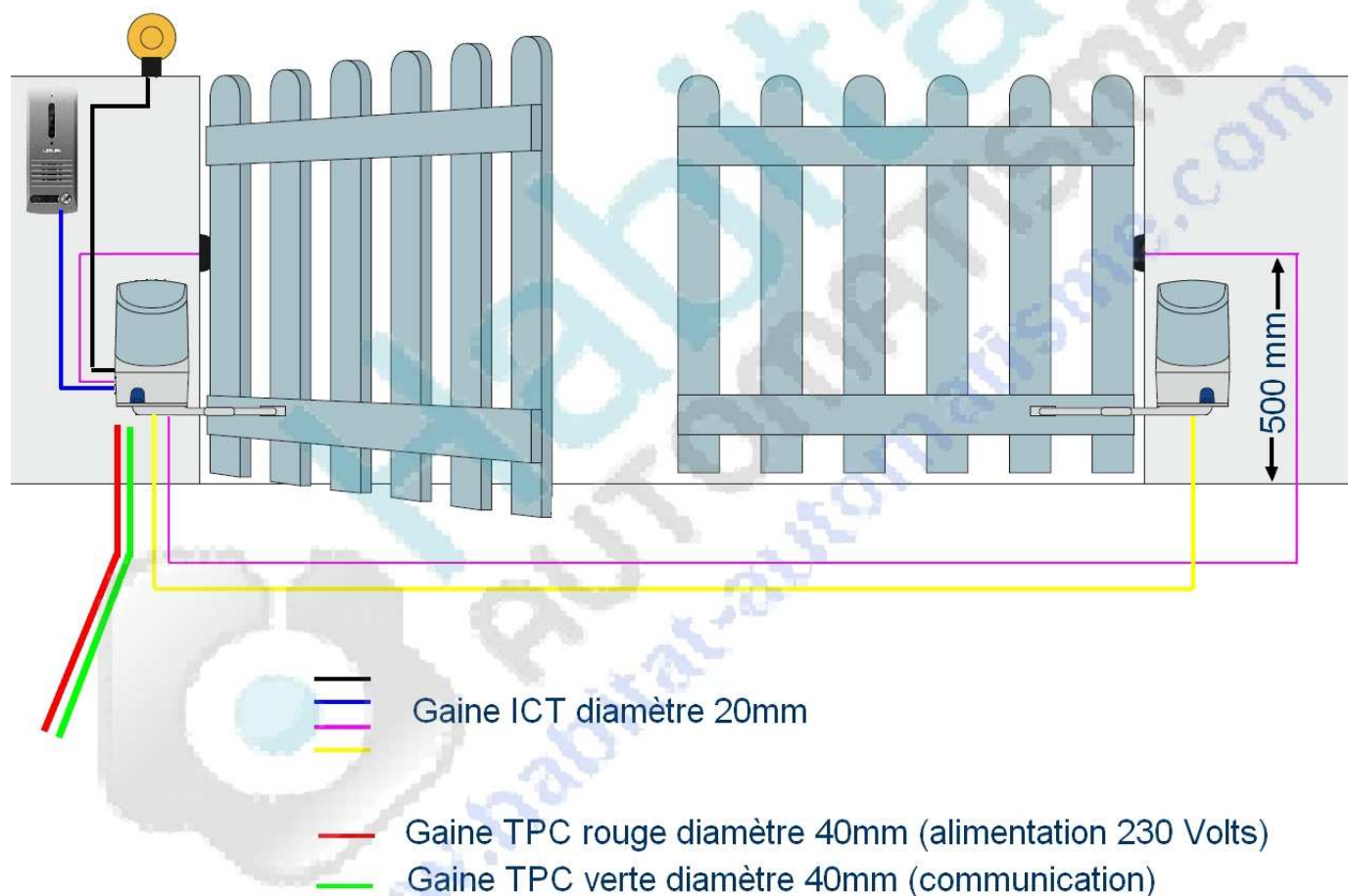
L'usage du NICE PopKit est préconisé pour:

- Portail posé entre piliers uniquement
- Portail d'un poids inférieur à 200 kg / vantail
- Largeur maxi conseillée 180 cm / vantail



3) Gaines et câbles :

Plan d'implantation des gaines électriques pour automatisme NICE POPKIT



Connexion électrique ce qu'il faut prévoir :

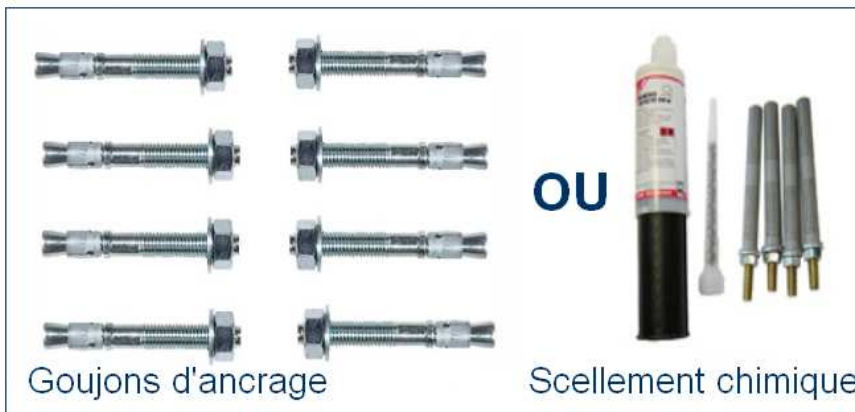
Connexion	Type de câble	Longueur maximum admise
A ligne d'alimentation électrique	U1000 RV2 3x1.5mm ²	50 mètres
	U1000 RV2 3x2.5mm ²	100 mètres
B Lampe clignotante antenne	HO5 VVF 2x0.75mm ²	20 mètres
	RG58 cable coaxial	20 mètres (conseillé 5 mètres)
C Photocellules	AWG 2x0.6mm ²	20 mètres
	AWG 4x0.6mm ²	
D sélecteur à clés	AWG ou HO5VVF 4x0.5mm ²	20 mètres
E Moteurs	U1000 RV2 3x1.5mm ²	20 mètres

4) Outillage nécessaire



5) Fixations

Fixation moteurs

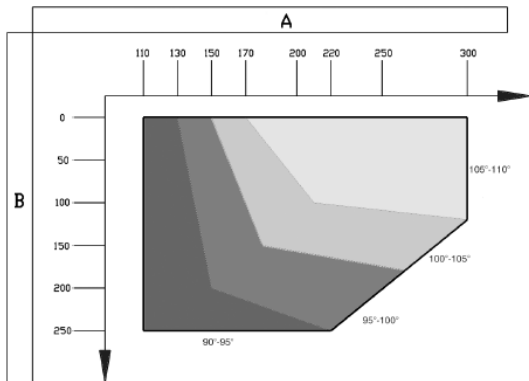


Fixation Bras



6) Montage de l'automatisme :

Les opérations pour la fixation des pattes sont les suivantes:



Tab. 1

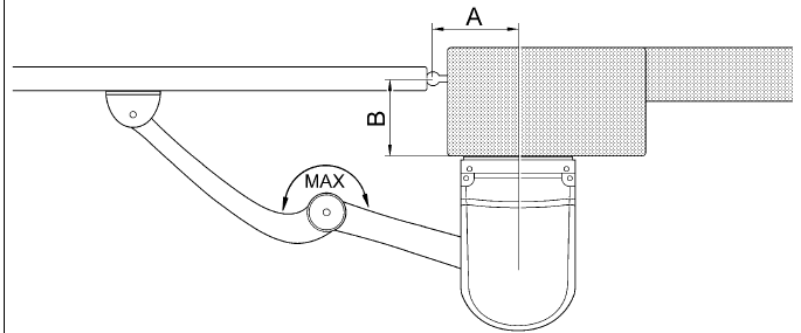
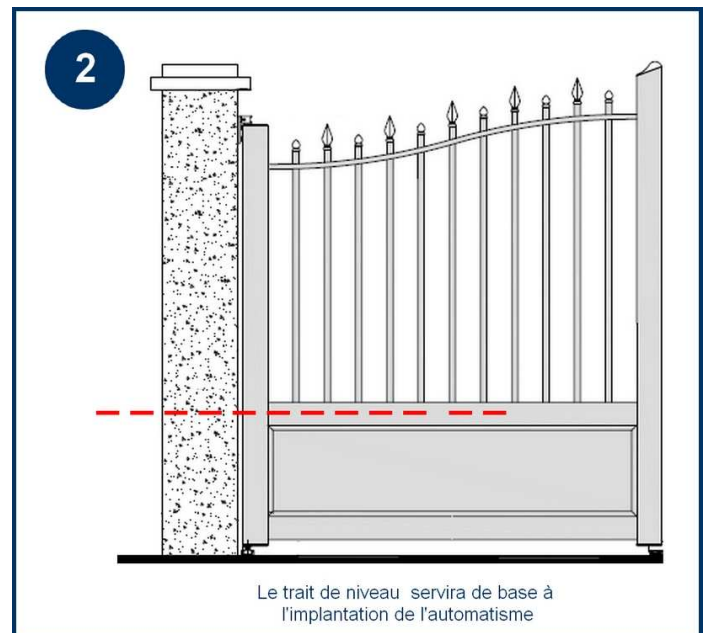
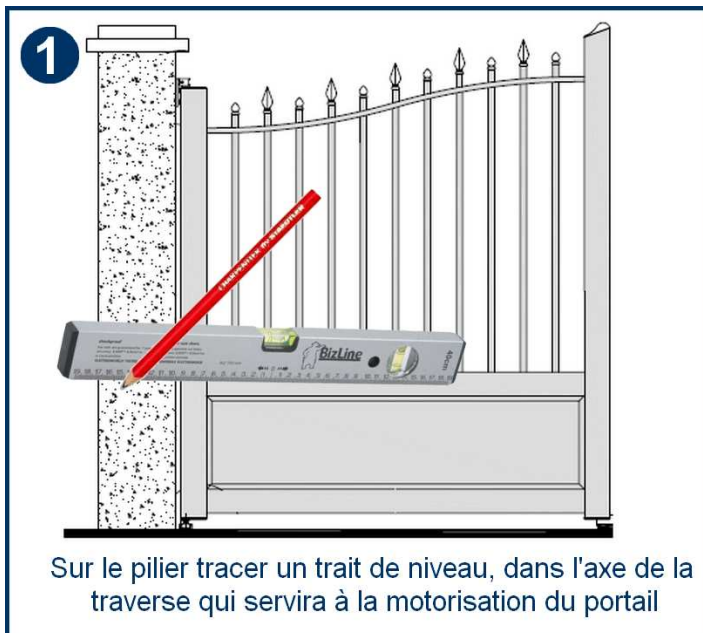
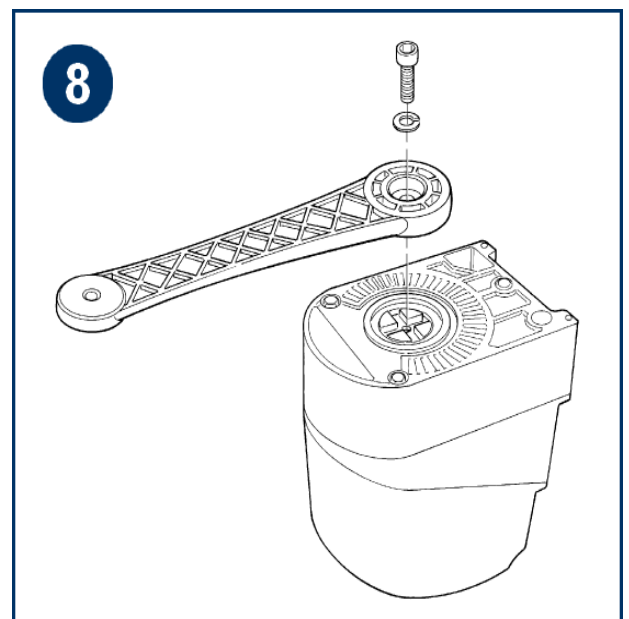
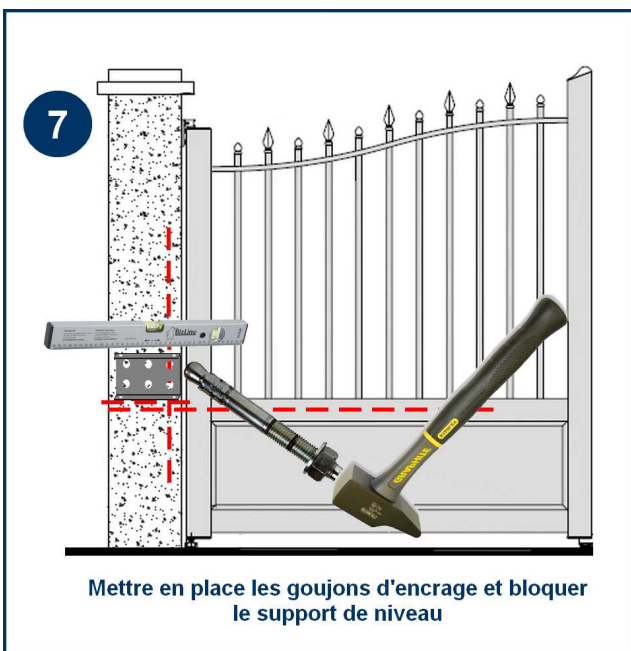
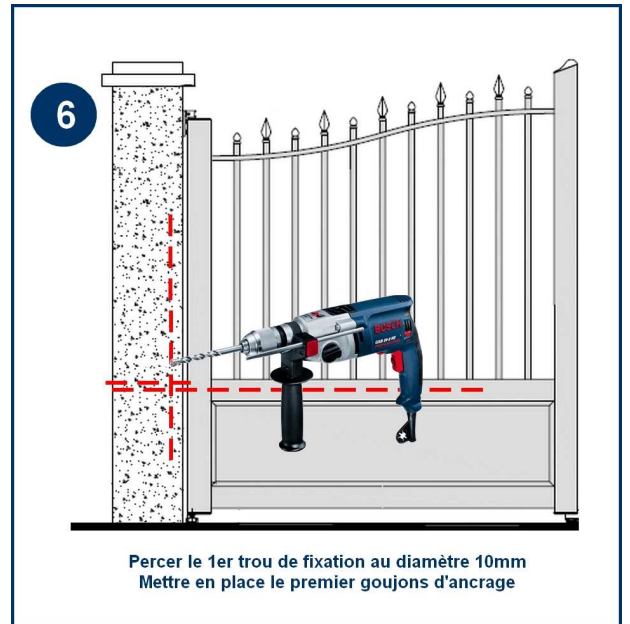
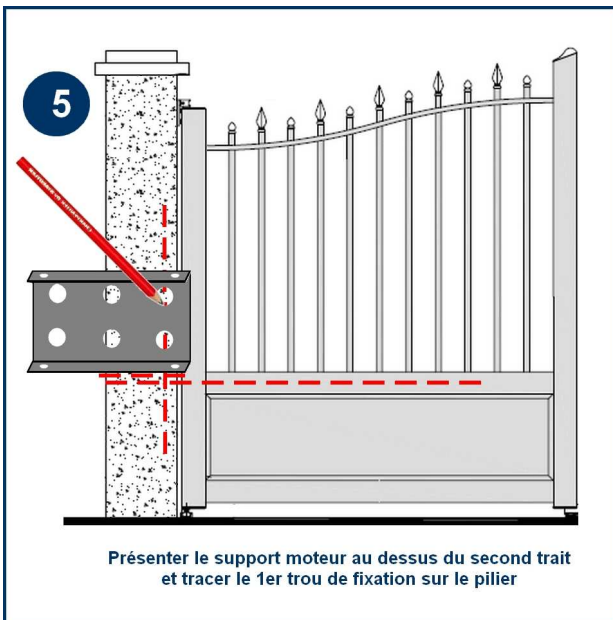
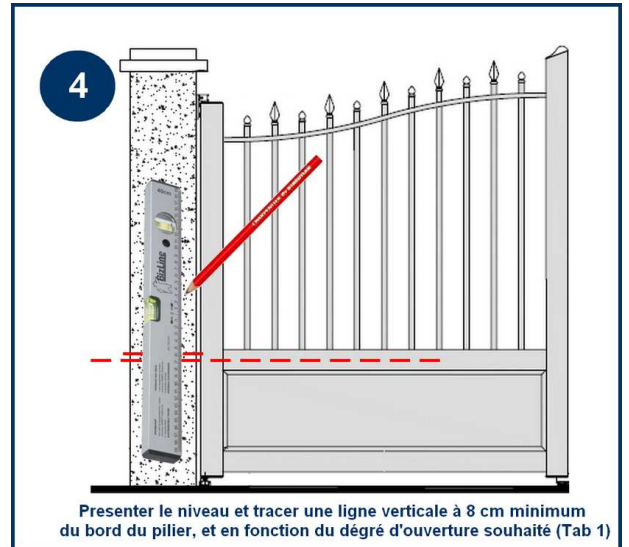
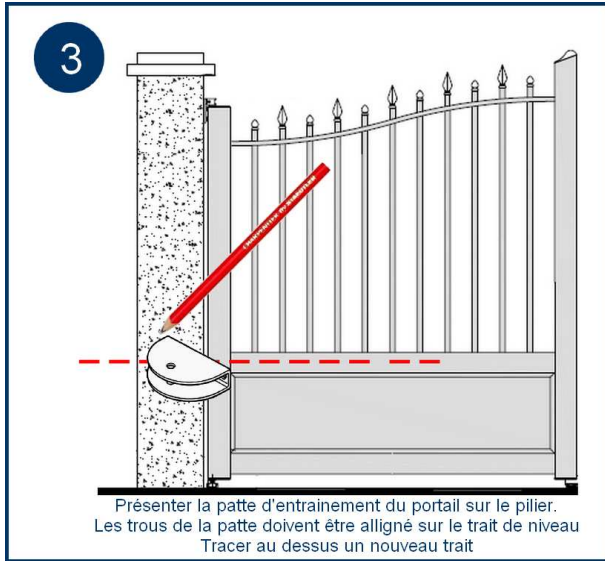
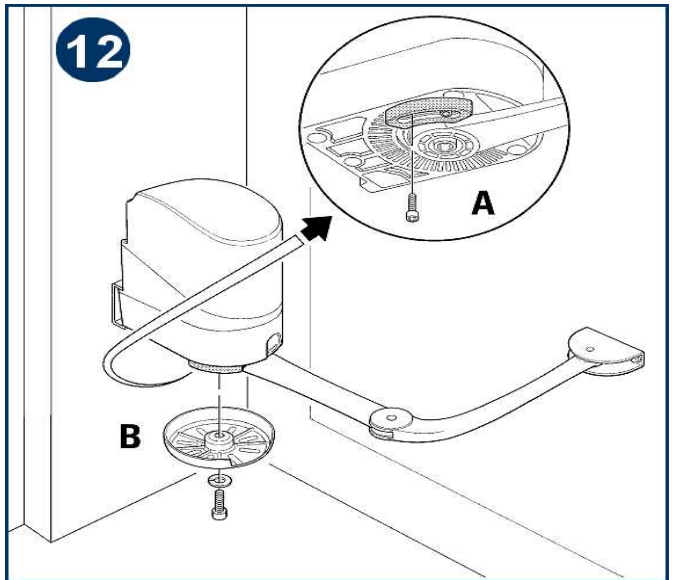
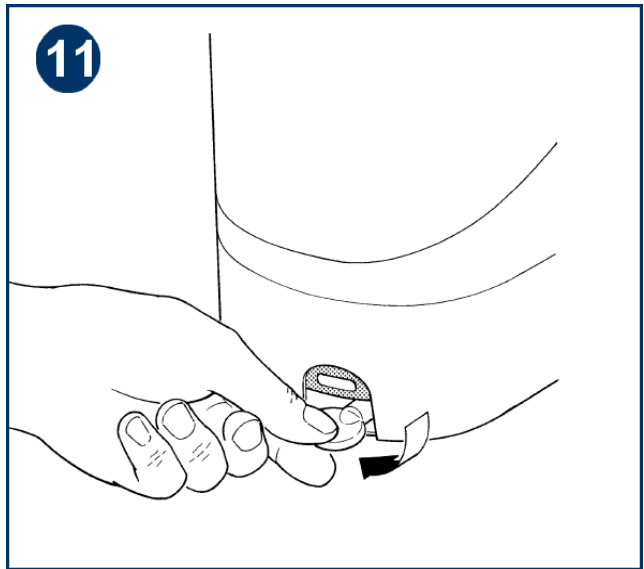
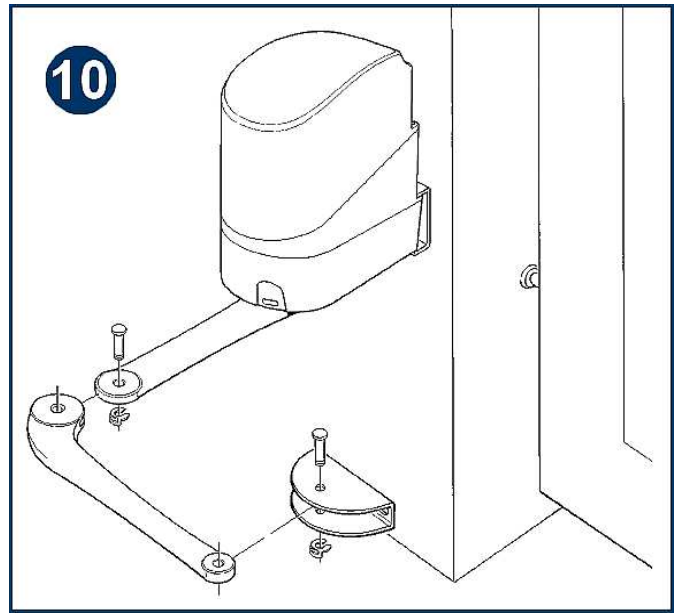
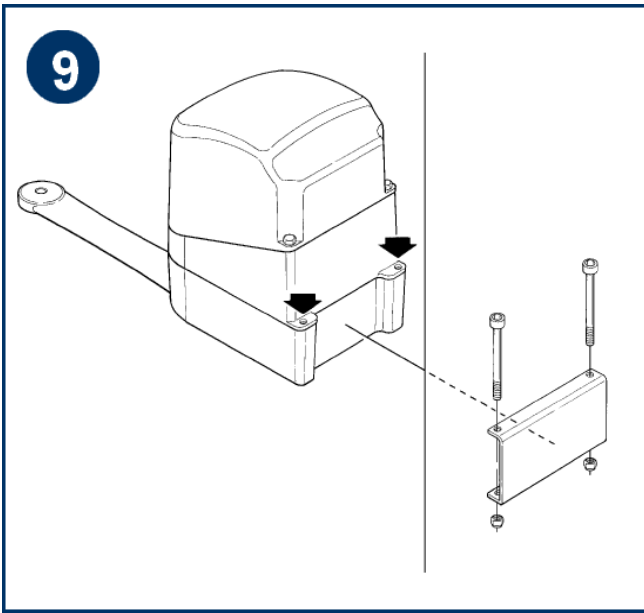


Fig. 5

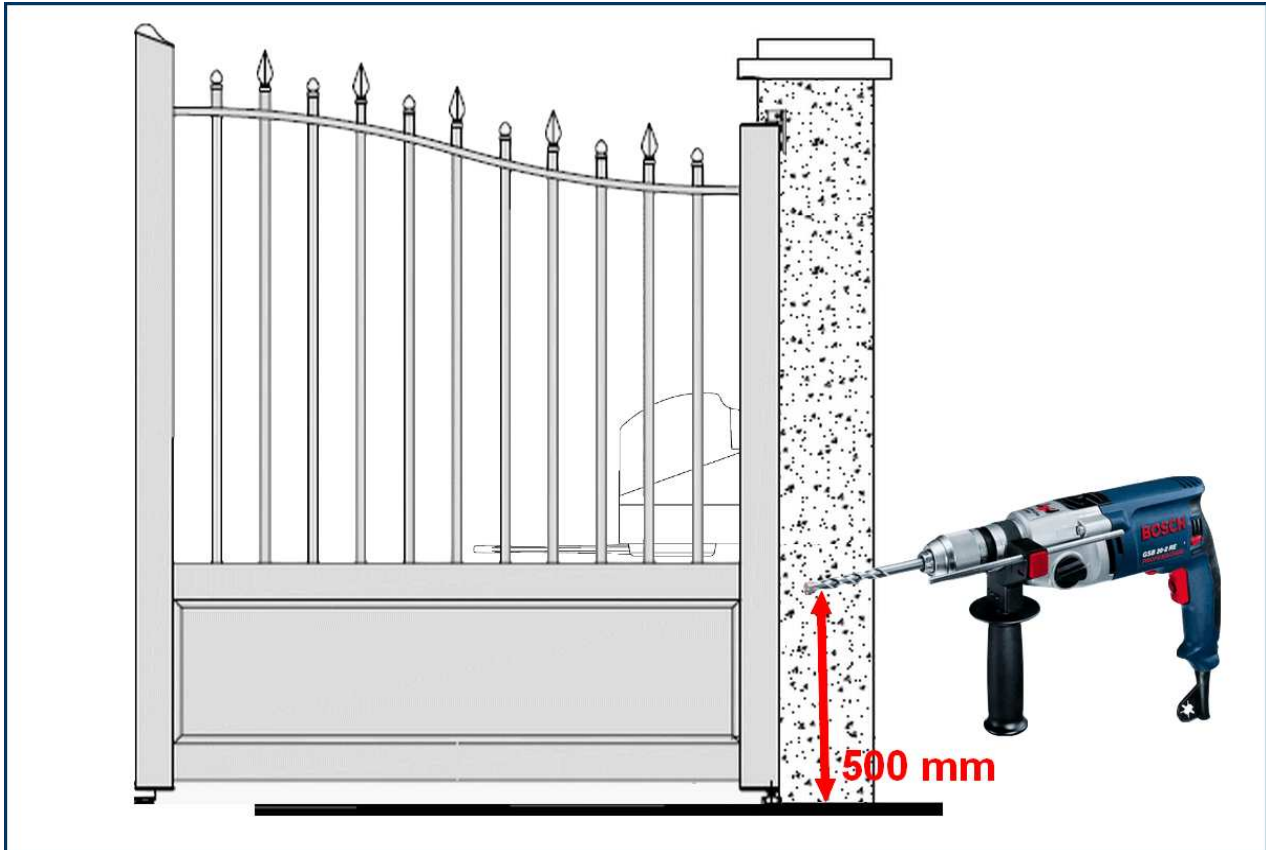
1. Vérifier, suivant l'angle d'ouverture des battants, qu'il est possible de respecter les mesures indiquées dans le **Tab. 1**.
2. Mesurer sur place la valeur de "A".
3. 3. Suivant la mesure "A" et l'angle d'ouverture des battants dans le tableau, on peut trouver la valeur de "B" dans le **Tab. 1**. Par exemple, si "A" est égale à 100mm et qu'on désire une ouverture de 100° "B" devra mesurer environ 180mm.



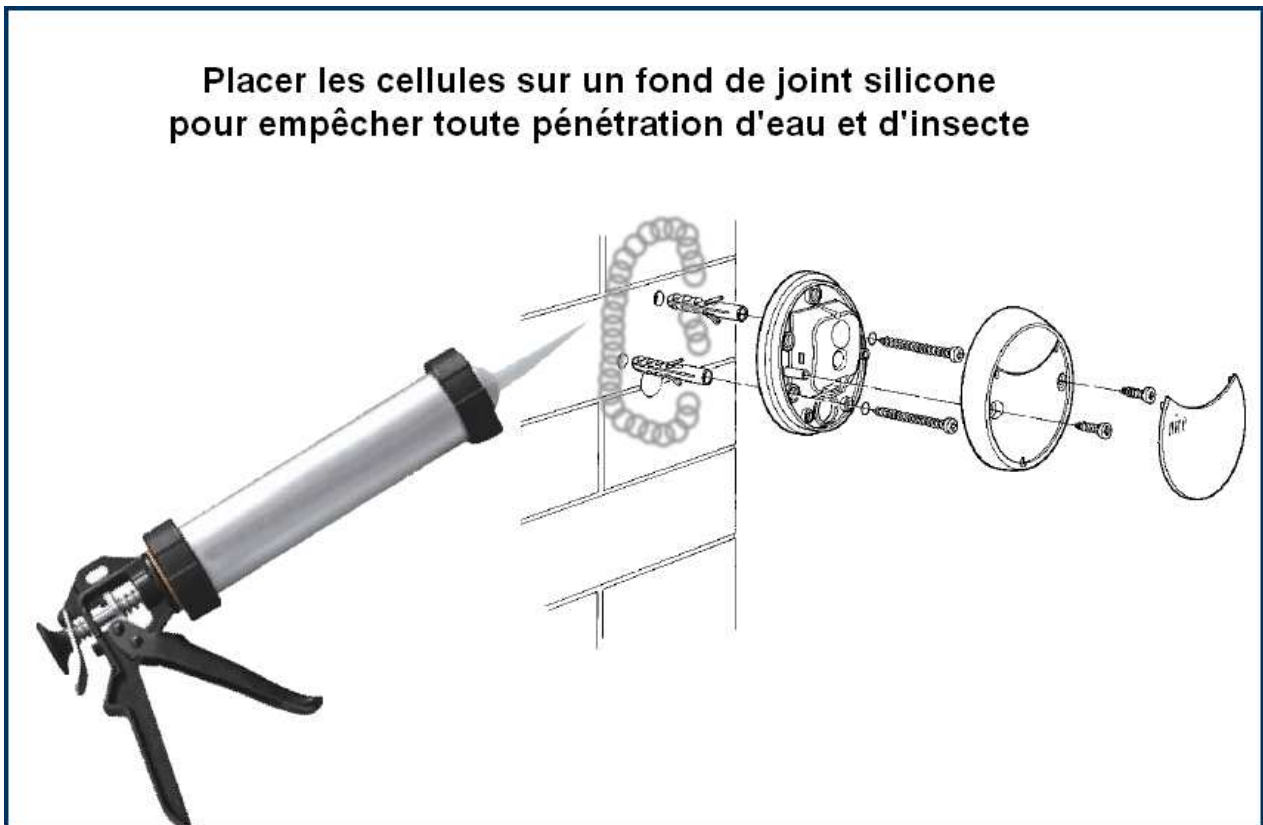




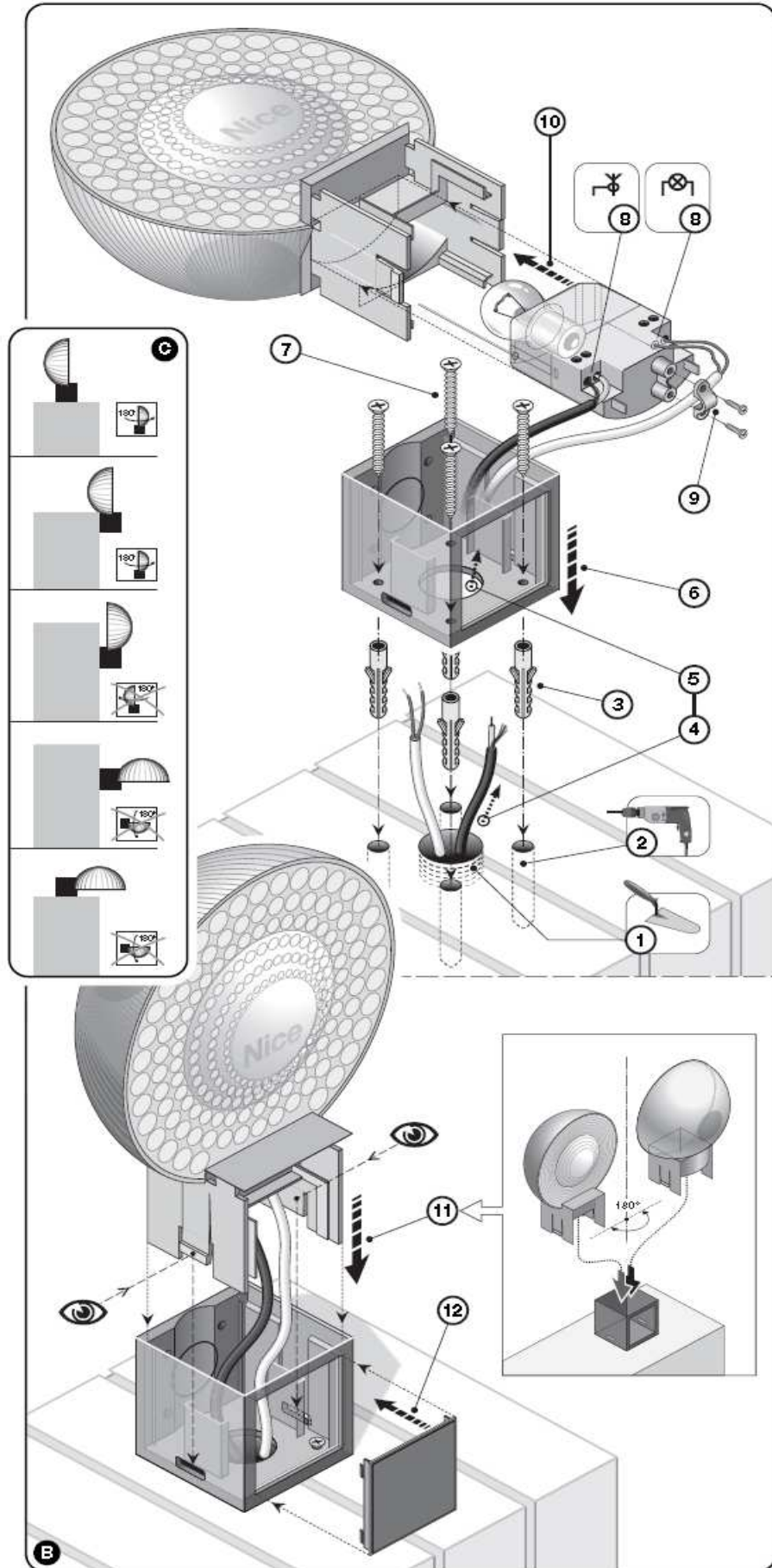
7) Pose des cellules



Placer les cellules sur un fond de joint silicone pour empêcher toute pénétration d'eau et d'insecte



8) Pose du gyrophare :



9) Schéma de connexion électrique de la logique de commande

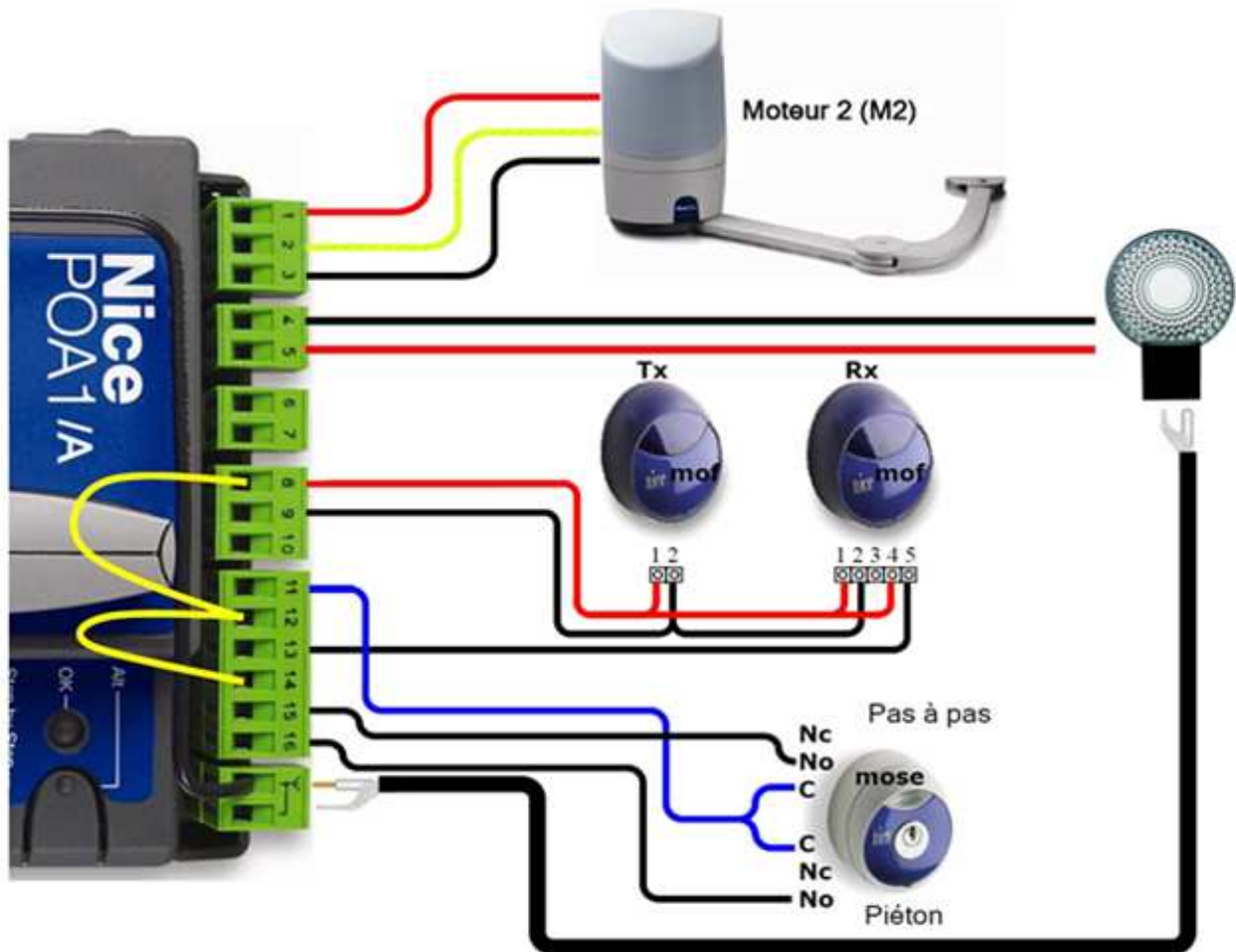
Câblage du PopKit



La logique de commande POA1/A est complétée par une nouvelle fonction: le **Stand-by**, qui permet d'économiser de l'énergie quand l'automatisme n'est pas en mouvement (s'active au bout de 60 secondes une fois que le portail est fermé).

La fonction **Stand-by** est active de série et il est impératif d'utiliser le câblage spécifique ci-dessous.

*Il est recommandé de charger le caisson batterie **PSY24** avec le chargeur rapide **SYA1** avant l'installation.*



Une fois les connexions raccordées, mettez sous tension, les leds L1 à L5, P1-P2-P3, vont clignoter 5 secondes, ensuite L1-L2-L3, doivent être allumées fixe.

10) Programmation de la centrale POA1, recherche des fins de courses :



Mettre les deux battants à mi-course manuellement

Appuyer sur P2, les 2 moteurs devront partir en ouverture (sur environ 20 cm seulement)

Si toutefois ils partent en fermeture appuyer sur P2 pour stopper la manœuvre.

Pour inverser le sens des moteurs, inversez les fils + et - sur les borniers d'alimentation des moteurs M1 et/ou M2.

Appuyer sur P2 de nouveau, les 2 moteurs devront partir en ouverture (sur environ 20 cm seulement), puis les 2 vantaux s'arrêtent et repartent en fermeture, jusqu'à la butée d'arrêt

Si c'est le mauvais battant qui repart en fermeture en premier, faire un appui sur P2, et inverser le cavalier E.

Reprendre la procédure en appuyant de nouveau sur P2, les 2 vantaux vont s'ouvrir de 20 cm, se fermer jusqu'à la butée central, s'ouvrir complètement, et se refermer.

A la fin de cette procédure de reconnaissance l'automatisme aura mémorisé, l'effort de travail nécessaire, et le temps de travail.

Pendant la recherche automatique, ne passer pas entre les piliers, toute intervention des cellules photo-électriques, fausserait les paramètres de mémorisation

Effacement de la mémoire :

Si la procédure de reconnaissance des fins de courses, ne s'est pas bien déroulée, vous devez l'effacer.

Couper l'alimentation en enlevant le fusible


Appuyer et maintenir enfoncé les touches P1 et P2 simultanément

Remettre la fusible les leds L1 à L5 se mettent à clignoter

Relâcher P1 et P2 dès que les leds L1 à L5 s'éteignent

Programmation en mode semi-automatique


L'état des LED est le suivant : 

Appuyer sur P1 et P2 (en même temps) et resté appuyer sur les deux jusqu'à ce que les 5 LED clignotent (), puis relâcher.

Les LED changent d'état comme suivant : 

La première LED clignote (elle est plus longtemps allumée qu'éteinte).

Appuyer sur P2 pour activer la fonction semi-automatique (la première LED est plus longtemps éteinte qu'allumée).

Puis appuyer sur P1 et resté appuyer, tout en maintenant P1, appuyer sur P2 et resté appuyer sur les deux boutons jusqu'à ce que les 5 LED s'éteignent (), puis relâcher les deux boutons.

Les LED changent d'état comme suivant : 

A ce stade les trois LED restent allumées et la fonction semi-automatique est activée.

Mémorisation d'un émetteur en mode II sur le récepteur SMXI :






1. Presser la touche sur le récepteur un nombre de fois égale à la fonction désirée. (1 fois ouverture total, 2 fois ouverture partiel)
2. Vérifier que la LED émet un nombre de clignotements correspondant à la fonction désirée.
3. Dans les 10 secondes qui suivent, presser pendant au moins 5 secondes la touche désirée de l'émetteur à mémoriser.
4. Si la mémorisation a été effectuée correctement, la LED du récepteur clignotera 3 fois.

Exemple		
		1 ou 2 fois
		1 ou 2 fois toute les secondes
		5 S
		x3

Nota : S'il y a d'autres émetteurs à mémoriser, répéter le point 3 dans les 10 secondes qui suivent. La phase de mémorisation prend fin au bout de 10 secondes lorsque le récepteur s'éteint.

Effacement du récepteur SMXI :

1. Presser et maintenir enfoncée la touche du récepteur.
2. Attendre que la LED s'allume puis qu'elle s'éteigne, attendre enfin qu'elle clignote 3 fois.
3. Relâcher la touche du récepteur exactement durant le troisième clignotement.
4. Si l'effacement a été effectué correctement, la LED clignotera 5 fois bien distinctement.

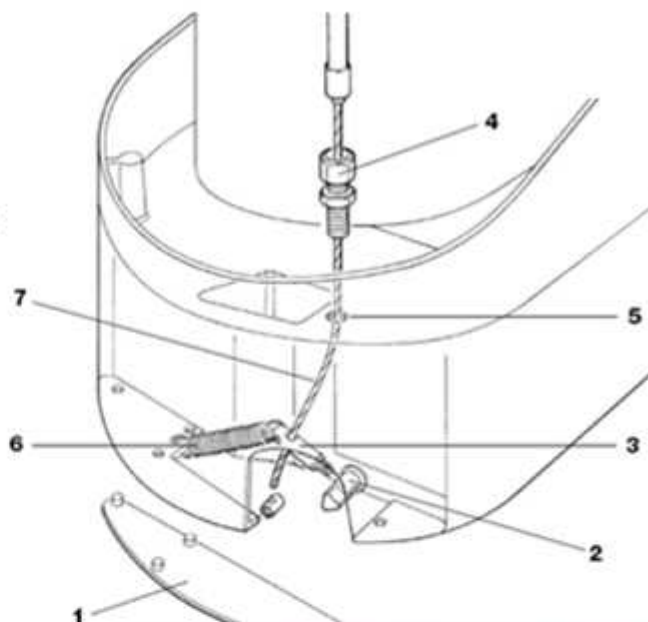
Exemple		
		
		x3
		3°
		x5

Utilisation de la batterie de secours PS124, du bras spécial Pop, et du débrayage KIO

Options :

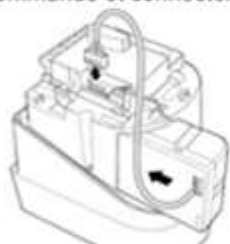
Débrayage de l'opérateur de l'extérieur. (KIO+KA1)

Détacher le couvercle en plastique « 1 ». Visser le pivot « 3 » sur l'arbre de débrayage. Visser le tendeur de câble « 4 » dans le trou « 5 » prévu à cet effet. Fixer le ressort « 6 » au pivot « 3 » et au point de fixation prévu dans la coque. Faire coulisser le câble de débrayage « 7 » à l'intérieur des trous du pivot « 3 » et du tendeur de câble « 4 ». Remettre le couvercle en plastique « 1 » dans sa position originale.



Utilisation de la batterie tampon. (PS124)

Le POP kit est muni d'un logement pour la batterie PS 124. Rompre la partie prédécoupée de la logique de commande et connecter cette dernière aux batteries.



Utilisation du bras spécial POP

Le bras spécial POP permet de motoriser des portails avec écoinçon réduit. Il permet d'ouvrir le portail sans que le bras ne dépasse de la largeur du moteur POP.

(Voir notice du bras spécial POP)



En aucun cas la notice simplifiée, ne peut remplacer,
la notice détaillée fournie avec le produit